

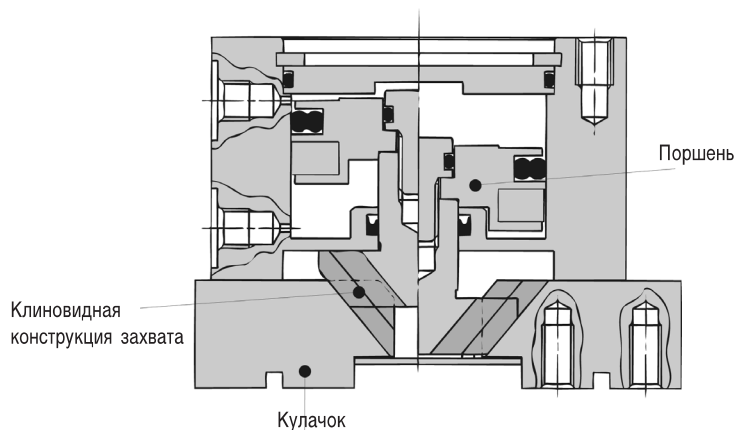
# Пневматический захват параллельного типа MHS

- Легкая и компактная конструкция
- Точность позиционирования  $\pm 0,01$  мм
- Различные возможности монтажа датчиков положения



## Конструкция

Клиновидная конструкция захвата позволяет развивать большую силу удержания



### 2-х кулачковый захват MHS2

Модель	Высота корп. (мм)	Вес, (г)	Ø поршня (мм)	Удерживающее усилие (Н)*	Ход откр/закр.(мм)
MHS2- 16D	32	58	16	21	4
20D	35	96	20	37	4
25D	37	134	25	63	6
32D	41	265	32	111	8
40D	44	345	40	177	8
50D	52	515	50	280	12
63D	62	952	63	502	16

### 3-х кулачковый захват MHS3

Модель	Высота корп. (мм)	Вес, (г)	Ø поршня (мм)	Удерживающее усилие (Н)*	Ход откр/закр.(мм)
MHS3- 16D	32	60	16	14	4
20D	35	100	20	25	4
25D	37	140	25	42	6
32D	41	237	32	74	8
40D	44	351	40	118	8
50D	52	541	50	187	12
63D	62	992	63	335	16
80D	77	1,850	80	500	20
100D	90	3,340	100	750	24
125D	114	6,460	125	1,270	32

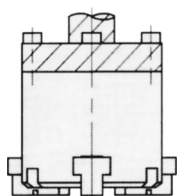
### 4-х кулачковый захват MHS4

Модель	Высота корп. (мм)	Вес, (г)	Ø поршня (мм)	Удерживающее усилие (Н)*	Ход откр/закр.(мм)
MHS4- 16D	32	66	16	10	4
20D	35	110	20	19	4
25D	37	154	25	31	6
32D	41	300	32	55	8
40D	44	390	40	88	8
50D	52	590	50	140	12
63D	62	1,095	63	251	16

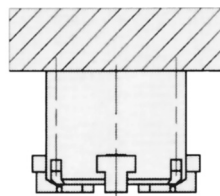
\* при 0,5 МПа

## Варианты монтажа

Монтаж возможен с двух направлений



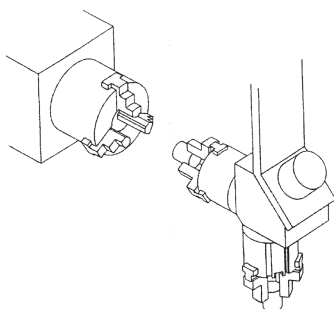
Сверху посредством резьбы в корпусе



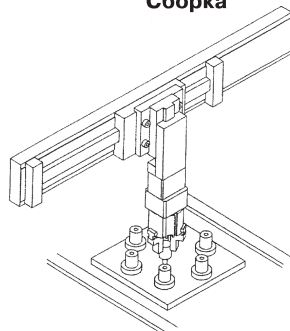
Через сквозное отверстие

## Примеры использования

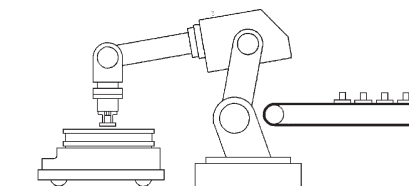
Установка / сьем заготовки со станка



Сборка

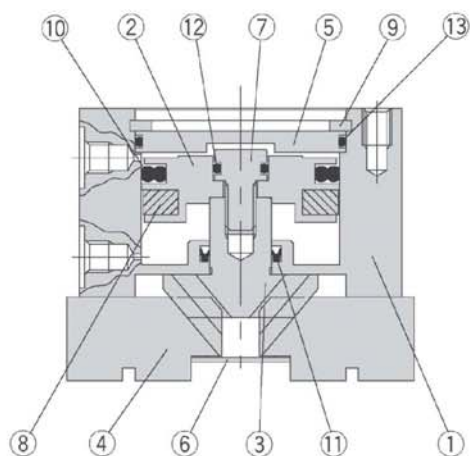


Захват и перемещение детали

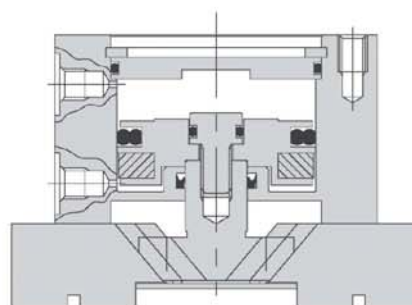


# Пневматический захват параллельного типа MHS

## Конструкция



Положение: захват закрыт

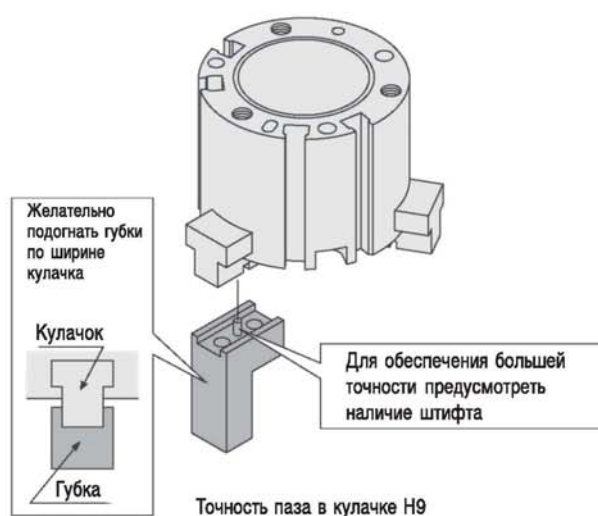


Положение: захват раскрыт

## Спецификация

Поз.	Обозначение	Материал	Примечание
1	Корпус	Алюминий	Твердое анодирование
2	Поршень	Алюминий	Твердое анодирование
3	Клин	Углеродистая сталь	Температурная и спец. обработка
4	Кулачок	Углеродистая сталь	Температурная и спец. обработка
5	Крышка	Алюминий	Твердое анодирование
6	Концевая плита	Нерж. Сталь	
7	Поршневой болт	Нерж. Сталь	
8	Кольцевой магнит	Полимерный материал	
9	Стопорное кольцо	Углеродистая сталь	Никелированное
10,11 12,13	Уплотнения (ремкомплект)	NBR	

## Монтаж губок



## Датчики положения

Для пневмозахватов MHS2/4 ( $\varnothing 16 \sim 63$ ) и MHS3 ( $\varnothing 16 \sim 125$ ) используются универсальные датчики положения D-M9P(V)L и D-M9B(V)L (см. раздел "Универсальные датчики положения").

Для пневмозахватов MHS2/3/4 ( $\varnothing 32 \sim 125$ ) используются датчики положения D-Y7P(V)L, D-Y59PL и D-Y69BL (см. стр. 2-32).